

第9章 調和振動子

調和振動子 (harmonic oscillator) はばねにつけたおもりの振動など、古典力学では基本的な重要性をもっている。重要性は量子力学でも同様である。原子・分子や原子核における微小振動、空洞中の電磁波、音波の量子化など、量子力学でも調和振動を扱うことは多い。

9.1 シュレディンガー方程式とその解

9.1.1 ハミルトニアン

調和振動子のポテンシャルは、図 9.1 に示すような 2 次曲線である：

$$V(x) = \frac{1}{2}m\omega^2x^2. \quad (9.1)$$

ω は古典力学では角振動数に対応し (角振動数の次元をもつ)、調和振動子ポテンシャルは ω によって規定される。 m は粒子の質量である。

$x = 0$ でポテンシャルは 0 であり、 $|x|$ が増えるほどポテンシャルは大きくなる。従って、固有状態は全て束縛状態であり、連続状態は存在しない。固有状態のエネルギー固有値は離散的なスペクトルをもつ。

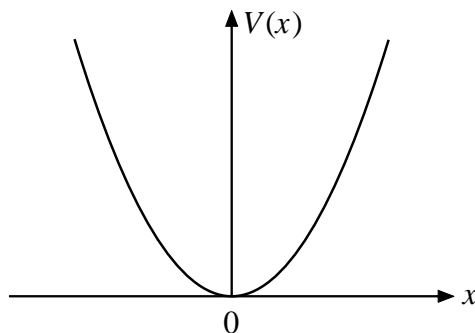


図 9.1: ポテンシャルの壁

調和振動子ポテンシャル (9.1) のもとで運動する質量 m の粒子のハミルトニアンは

$$H = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + \frac{1}{2}m\omega^2x^2 \quad (9.2)$$

である。時間依存性を分離した後の時間に依存しないシュレディンガー方程式は、エネルギー固有値 E と固有関数 $u(x)$ を解としてもつ固有値方程式であり、次のように表される：

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + \frac{1}{2}m\omega^2x^2 \right] u(x) = E u(x). \quad (9.3)$$

古典力学における調和振動子の解は $\sin \omega t$ と $\cos \omega t$ の線形結合で表せたが、量子力学ではそう簡単ではない。束縛状態の境界条件は

$$u(x) \rightarrow 0 \quad (|x| \rightarrow \infty) \quad (9.4)$$

である。また、ポテンシャル (9.1) は空間反転 ($x \rightarrow -x$) に対して不変であるので、

$$H(-x) = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{d(-x)^2} + \frac{1}{2}m\omega^2(-x)^2 = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + \frac{1}{2}m\omega^2x^2 = H(x), \quad (9.5)$$

固有状態の波動関数 $u(x)$ は偶関数か奇関数かである。

9.1.2 漸近解と多項式法による微分方程式の解法

以下の式が簡略になるように、無次元の量を導入する：

$$s = \frac{x}{b}, \quad b = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}}, \quad \lambda = \frac{2E}{\hbar\omega}. \quad (9.6)$$

ここに、 b は長さの次元をもつ量で b -パラメータと呼ばれる。 λ はエネルギー固有値 E を $\hbar\omega/2$ を単位として表したものである。上の置き換えにより、シュレディンガー方程式は

$$\frac{d^2u}{ds^2} + (\lambda - s^2)u = 0 \quad (9.7)$$

と書き換えられる。

漸近解

変形したシュレディンガー方程式 (9.7) の解を求めるにあたって、まず、波動関数 $u(s)$ の $|s|$ の大きいところを考えてみる。 $|s|$ が大きくなるほど、シュレディンガー方程式の中の $(\lambda - s^2)$ で第2項に比べて定数である第1項は無視できるできるようになる：

$$\frac{d^2u}{ds^2} = s^2u. \quad (9.8)$$

ここで、次の形の解を考える：

$$u(s) = s^n e^{\pm s^2/2}. \quad (9.9)$$

これを (9.8) の左辺に代入すると

$$\frac{d^2u}{ds^2} = \left[n(n-1)s^{n-2} \pm (2n+1)s^n + s^{n+2} \right] e^{\pm s^2/2} \rightarrow s^{n+2} e^{\pm s^2/2} \quad (9.10)$$

が得られる。ここに、 $|s|$ が大きくなると、 s の最も高い次数の項 s^{n+2} に比べて他の2項が無視できることを用いた。このとき、(9.8) の左辺は右辺 s^2u に等しくなる。つまり、 $|s|$ が大きいところで、(9.9) は (9.8) の解であり、すなわち、(9.7) の解である。このようなとき、(9.9) をシュレディンガー方程式 (9.7) の漸近解 (asymptotic solution) という。

ところで、漸近解の $e^{\pm s^2/2}$ のうち正符号の $e^{+s^2/2}$ は、 $|s| \rightarrow \infty$ で発散し、「波動関数は有界である」という確率解釈からの要請に反する。従って、この解は破棄する。つまり、 $|s| \rightarrow \infty$ で $u(s) \rightarrow 0$ という無限遠での境界条件を満たす $e^{-s^2/2}$ を漸近解として採用する。

多項式法による微分方程式の解法

上の議論に基づいて、波動関数として次の形を仮定する：

$$u(s) = N H(s) e^{-s^2/2}. \quad (9.11)$$

ここに、 N は規格化定数である。これをシュレディンガー方程式 (9.7) に代入して、 $H(s)$ が満たすべき方程式を得る：

$$\frac{d^2 H}{ds^2} - 2s \frac{dH}{ds} + (\lambda - 1)H = 0. \quad (9.12)$$

以下、多項式法と呼ばれる、微分方程式の解法を説明する。

まず、 s の関数 $H(s)$ が多項式で表せるとする：

$$H(s) = s^p (a_0 + a_1 s + a_2 s^2 + \cdots), \quad a_0 \neq 0, \quad p \geq 0 \quad (9.13)$$

つまり、 $H(s)$ は s^p を最低次とする多項式であるという意味である。多項式 (9.13) を微分方程式 (9.12) に代入する。その結果が任意の s に対して成り立つとすると、 s の各次数において左辺が右辺 (= 0) に等しいはずである：

$$\begin{aligned} p(p-1)a_0 &= 0 \\ (p+1)pa_1 &= 0 \\ (p+2)(p+1)a_2 - (2p+1-\lambda)a_0 &= 0 \\ (p+3)(p+2)a_3 - (2p+3-\lambda)a_1 &= 0 \\ &\dots \\ (p+\nu+2)(p+\nu+1)a_{\nu+2} - (2p+2\nu+1-\lambda)a_\nu &= 0 \end{aligned} \quad (9.14)$$

第 1 式は 指数方程式 と呼ばれ、 $a_0 \neq 0$ の仮定より p の値が定まる。今の場合、

$$p = 0 \quad \text{または} \quad p = 1 \quad (9.15)$$

である。また、係数が満たすべき式 (9.14) の特徴として、一般に、

$$(p+\nu+2)(p+\nu+1)a_{\nu+2} - (2p+2\nu+1-\lambda)a_\nu = 0 \quad \nu = 0, 1, 2, \dots \quad (9.16)$$

が成り立ち、 a_ν で $\nu =$ 偶数の項と $\nu =$ 奇数の項が関連していない。

ハミルトニアンは空間反転 ($x \rightarrow -x$) に対して不変であるので、固有関数は正のパリティをもつか、負のパリティをもつ。波動関数を $u(s) = N e^{-s^2/2} H(s)$ としたが、 $e^{-s^2/2}$ は空間反転に対して変化しないので、残る $H(s)$ は空間反転に対して不変であるか、符号を変える。前者は $H(s)$ が偶関数であり、後者は奇関数である。偶関数はべき展開 (9.13) で s の偶数次の項からだけなり、奇関数は s の奇数次の項だけからなる。指数方程式から定まる p の 2 つの値について、別々に考えてみる。

(1) $p = 0$ の場合

最低次の項は $a_0 \neq 0$ より 0 次の $a_0 s^0 = a_0$ であり、偶関数であるはずである：

$$p = 0: \quad H(s) = a_0 + a_2 s^2 + a_4 s^4 + \dots \quad (9.17)$$

すなわち、固有関数が偶関数であることから、添え字 ν が奇数である係数 a_ν は全て 0 になる：

$$a_1 = a_3 = a_5 = \cdots = 0.$$

(2) $p = 1$ の場合

(9.14) の第 2 式から $a_1 = 0$ であり、(9.16) より a_ν の $\nu =$ 奇数の項はすべて 0 になる：

$$a_1 = a_3 = a_5 = \cdots = 0.$$

このとき、最低次の項 $a_0 s$ から始まり、

$$p = 1: \quad H(s) = a_0 s + a_2 s^3 + a_4 s^5 + \cdots, \quad (9.18)$$

s の奇数次の項だけからなる奇関数である。

有界な解

次に、 $p = 0$ の場合も $p = 1$ の場合も、波動関数があるという条件から、 $H(s)$ は s の多項式でなければならないことを示す。べき展開 (9.13) の最後に示した式から、 ν が大きいときの隣り合う係数の比は

$$\begin{aligned} \frac{a_{\nu+2}}{a_\nu} &= \frac{(2p + 2\nu + 1 - \lambda)}{(p + \nu + 2)(p + \nu + 1)} \\ &= \frac{2\nu + (2p - \lambda)}{\nu^2 + (2p + 3)\nu + (p + 1)(p + 2)} \rightarrow \frac{2}{\nu} \end{aligned} \quad (9.19)$$

である。ところで、 e^{s^2} の無限級数展開は次のように書ける：

$$e^{s^2} = 1 + \frac{s^2}{1} + \frac{s^4}{2!} + \cdots + b_\nu s^\nu + b_{\nu+2} s^{\nu+2} + \cdots. \quad (9.20)$$

この級数の隣り合う項の係数は

$$b_\nu = \frac{1}{(\nu/2)!}, \quad b_{\nu+2} = \frac{1}{((\nu+2)/2)!}$$

であるから、 ν が大きいときの比は

$$\frac{b_{\nu+2}}{b_\nu} = \frac{\left(\frac{\nu}{2}\right)!}{\left(\frac{\nu}{2} + 1\right)!} = \frac{1}{\frac{\nu}{2} + 1} \rightarrow \frac{2}{\nu} \quad (9.21)$$

である。これは $a_{\nu+2}/a_\nu$ の極限 (9.19) と同じである。この一致は、 $H(s)$ のべき展開 (9.13) の s^p を除く部分は e^{s^2} と程度で大きくなっていくことを示している。つまり、 $H(s)$ の s についてのべき展開が無限に続くならば、 $u(s) = e^{-s^2/2} H(s)$ は $e^{s^2/2}$ と同程度に s が大きいときに発散し、無限遠での境界条件を満たさない。従って、べき展開の a_k ($k = 2, 4, 6, \dots$) にかかる係数 $(2p + 2\nu + 1 - \lambda)$ のいずれかが 0 にならなければならない。このとき、(9.14) より、それ以降の係数は全て 0 になる。

9.1.3 エネルギーの固有値と固有関数

エネルギー固有値

上の考察より，境界条件を満たす固有関数 $u(s) = e^{-s^2/2}H(s)$ の $H(s)$ は多項式であり，ある ν の値で係数が

$$2p + 2\nu + 1 - \lambda = 0$$

となることから，エネルギー固有値 λ が決まる。 $p = 0$ の場合， $\lambda = 1, 5, 9, \dots$ ， $p = 1$ の場合， $\lambda = 3, 7, 11, \dots$ となる。両方の場合を合わせて

$$\lambda = 2n + 1 \quad \begin{cases} n = 0, 2, 4, \dots & \text{偶関数} \\ n = 1, 3, 5, \dots & \text{奇関数} \end{cases} \quad (9.22)$$

と表せる。よって， $\lambda = 2E/(\hbar\omega)$ より，エネルギー固有値は，小さいほうから番号を付けて，

$$E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right) \hbar\omega \quad \begin{cases} n = 0, 2, 4, \dots & \text{偶関数} \\ n = 1, 3, 5, \dots & \text{奇関数} \end{cases} \quad (9.23)$$

である。すなわち，シュレディンガー方程式の境界条件を満たす解である束縛状態は，勝手なエネルギーをとることはできず，上の式に示すような飛び飛びの値しかとれない。取り得る値の間隔は $\hbar\omega$ で等しい。最も小さいエネルギー固有値は

$$E_0 = \frac{1}{2} \hbar\omega \quad \text{零点エネルギー} \quad (9.24)$$

であり，0 ではない。このエネルギーを 零点エネルギー (zero-point energy) という。零点エネルギーの物理的原因は不確定性原理であるといえる。調和振動子ポテンシャルは原点で最小になるので，ポテンシャルは粒子を原点の近くに閉じ込めようとする。位置の不確定性が小さくなると，不確定性原理によって運動量の不確定性は大きくなる。運動量の不確定性によって生じる運動エネルギーとポテンシャルエネルギーのつりあいの結果，基底状態でも最小限必要なエネルギーとして零点エネルギーが生じる。

固有関数

$p = 0$ のとき固有関数は偶関数になり， a_0 を与えると，それ以降の係数は，(9.14) より得られる関係式

$$2a_2 = (1 - \lambda)a_0, \quad 12a_4 = (5 - \lambda)a_2, \quad 30a_6 = (9 - \lambda)a_4, \quad \dots \quad (9.25)$$

によって決まる。 $p = 1$ のとき固有関数は奇関数になり，係数を決める関係式は

$$6a_2 = (3 - \lambda)a_0, \quad 20a_4 = (7 - \lambda)a_2, \quad 42a_6 = (11 - \lambda)a_4, \quad \dots \quad (9.26)$$

となる。以下，(9.22) に従って，エネルギー固有値の小さい順に $n = 0, 1, 2, \dots$ とし，多項式も H_n と表すことにする。偶関数は (9.25) より， a_0 を用いて

$$\begin{aligned} H_0(s) &= a_0, \\ H_2(s) &= (1 - 2s^2)a_0, \\ H_4(s) &= \left(1 - 4s^2 + \frac{4}{3}s^4\right)a_0, \end{aligned} \quad (9.27)$$

奇関数は (9.26) より,

$$\begin{aligned} H_1(s) &= s a_0, \\ H_3(s) &= s \left(1 - \frac{2}{3}s^2\right) a_0, \\ H_5(s) &= s \left(1 - \frac{4}{3}s^2 + \frac{4}{15}s^4\right) a_0, \end{aligned} \quad (9.28)$$

となる。未定の定数 a_0 は規格化によって決められ、通常、次の式で定義される エルミートの多項式 (Hermite polynomial) が用いられる:

$$H_n(s) = (-1)^n e^{s^2} \frac{d^n e^{-s^2}}{ds^n}. \quad (9.29)$$

はじめの幾つかをあげると

$$\begin{aligned} H_0(s) &= 1 \\ H_1(s) &= 2s \\ H_2(s) &= 4s^2 - 2 \\ H_3(s) &= 8s^3 - 12s \\ H_4(s) &= 16s^4 - 48s^2 + 12 \\ H_5(s) &= 32s^5 - 160s^3 + 120s \end{aligned} \quad (9.30)$$

である。エルミートの多項式については次節で少し詳しく説明する。最後に、波動関数 $u(x)$ を規格化して規格化定数 N を決定する:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |u(x)|^2 dx = 1. \quad (9.31)$$

エルミート多項式 $H_n(x)$ は (9.39) に示すように、 e^{-x^2} を重み関数として直交関数系をなす:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} H_n(x) H_m(x) dx = \delta_{nm} \sqrt{\pi} 2^n n!.$$

その結果、変数 s を x に戻して

$$u_n(x) = \left(\frac{1}{\pi b^2}\right)^{1/4} \frac{1}{\sqrt{2^n n!}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) H_n(x/b) \quad (9.32)$$

と表せる。具体的に、 $n = 0 - 3$ の固有関数は

$$\begin{aligned} u_0(x) &= \left(\frac{1}{\pi b^2}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \\ u_1(x) &= \left(\frac{4}{\pi b^2}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \frac{x}{b} \\ u_2(x) &= \left(\frac{4}{\pi b^2}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \left[\left(\frac{x}{b}\right)^2 - \frac{1}{2}\right] \\ u_3(x) &= \left(\frac{4}{9\pi b^2}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \left[\left(\frac{x}{b}\right)^3 - \frac{3}{2} \frac{x}{b}\right] \end{aligned} \quad (9.33)$$

である。

図 9.2 にエネルギーが低い方から 6 つの固有状態の波動関数 u_n (9.32) を示す。波動関数の値が遠方で 0 になる高さ (水平な直線) はエネルギー固有値 E_n (9.23) に対応している。基底状態は偶関数, 第 1 励起状態は奇関数と, 偶関数と奇関数が交互に現れる。

波動関数の 2 階微分が 0 になる点が波動関数の変曲点になる。シュレディンガー方程式 (9.3) は

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = (E - V(x)) u(x)$$

であるから, 左辺の 2 階微分が 0 になるのは x の値は $u(x) = 0$ を満たす x か, あるいは, $E - V(x) = 0$ を満たす x である。后者は, 古典力学で運動が許される範囲の端の点である。 $E - V(x) = 0$ を満たす 2 つの点の間では $E > V(x)$ であり, 古典運動の範囲であり, 2 点の外側では $E < V(x)$ であって古典的には運動が許されない。その境で波動関数は変曲点になる。ポテンシャルは $V(x) = \frac{1}{2}\omega^2 x^2 = \frac{1}{2}\hbar\omega(x/b)^2$ と表せるので, $E_n - V(x) = 0$ を満たす x の値は

$$x = \pm\sqrt{n + \frac{1}{2}}b$$

である。

不確定性

基底状態 $u_0(x)$ における不確定性を考えてみる。座標 x の期待値は $(u_0(x))^2$ が偶関数であるので, 明らかに $\langle x \rangle = 0$ である。また, 運動量 $p = -i\hbar(d/dx)$ の期待値も, x による微分が因子 $-x/b^2$ を出すので, 同様に $\langle p \rangle = 0$ である。 x^2 の期待値は

$$\langle x^2 \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{\pi b^2}\right)^{1/2} x^2 \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) dx = \frac{\hbar}{2m\omega}$$

となる。 p^2 の期待値は,

$$\frac{d^2}{dx^2} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) = -\frac{1}{b^2}\left(1 - \frac{x^2}{b^2}\right) \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

より,

$$\langle p^2 \rangle = \frac{m\hbar\omega}{2}$$

が得られる。よって, $\Delta x \Delta p = \hbar/2$ である。

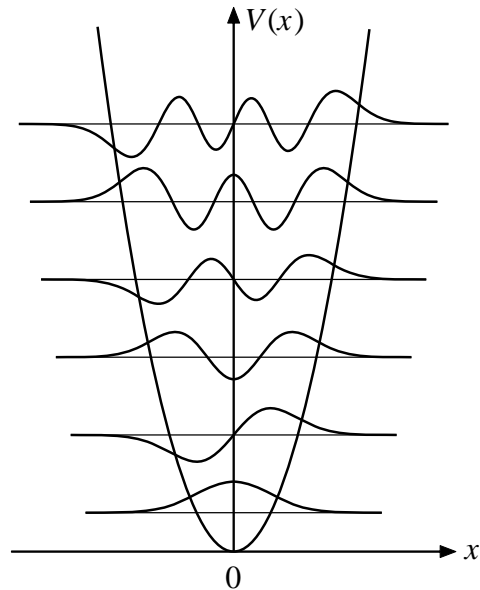


図 9.2: 調和振動子の固有状態波動関数

9.2 エルミートの多項式

9.2.1 エルミート多項式の性質

エルミートの微分方程式

エルミートの多項式は次の式 (式 (9.29)) で定義される多項式である :

$$H_n(x) = (-1)^n e^{x^2} \frac{d^n e^{-x^2}}{dx^n}. \quad (9.34)$$

その幾つかの具体的な形は (9.30) に示した。前節における微分方程式の解法からも明らかのように, エルミートの多項式 $H_n(x)$ は, 微分方程式

$$\frac{d^2 H_n(x)}{dx^2} - 2x \frac{dH_n(x)}{dx} + 2n H_n(x) = 0 \quad (9.35)$$

の解である。この方程式は (9.12) において $\lambda = 2n + 1$ とし, s を x で表したものである。上の方程式の解は一意的に決まらないが, $e^{-x^2/2} H(x)$ が無限遠で有界であるものがエルミートの多項式である。

エルミート多項式の母関数

エルミートの多項式 $H_n(x)$ は関数 $S(x, t)$ を t で展開したときの $t^n/n!$ の係数になっている :

$$S(x, t) = e^{x^2 - (t-x)^2} = e^{-t^2 + 2tx} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n \quad (9.36)$$

この $S(x, t)$ を $H_n(x)$ の母関数 (generating function) とよぶ。この式の $H_n(x)$ が (9.34) で定義される $H_n(x)$ と同じものであることは次のように示せる。(9.36) の右辺は $S(x, t)$ を t の関数とみたときの $t = 0$ のまわりのマクローリン展開 (Maclaurin's expansion) であるから,

$$H_n(x) = \left[\frac{d^n}{dt^n} e^{x^2 - (t-x)^2} \right]_{t=0} = e^{x^2} \left[\frac{d^n}{dt^n} e^{-(t-x)^2} \right]_{t=0}$$

である。ここで, $u = t - x$ とおくと, 上の式の括弧は e^{-u^2} の $u = -x$ における n 階の微分係数である :

$$\left[\frac{d^n}{du^n} e^{-u^2} \right]_{u=-x} = (-1)^n \frac{d^n}{dx^n} e^{-x^2}$$

よって, (9.34) が得られる。

エルミート多項式の漸化式

エルミートの多項式について次の漸化式が成り立つ :

$$H_{n+1}(x) - 2x H_n(x) + 2n H_{n-1}(x) = 0. \quad (9.37)$$

母関数の式 (9.36)

$$e^{x^2} e^{-(t-x)^2} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n$$

を t について微分し,

$$-2(t-x)e^{x^2}e^{-(t-x)^2} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{H_n(x)}{(n-1)!} t^{n-1} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_{n+1}(x)}{n!} t^n$$

左辺の $e^{x^2}e^{-(t-x)^2}$ を再び母関数の式 (9.36) で置き直すと

$$-2(t-x) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_{n+1}(x)}{n!} t^n.$$

この式は任意の t に対して成り立つので, t^n の係数は両辺で等しい。左辺に t の 1 次の因子 $t-x$ があることに注意して (9.37) が得られる。

エルミート多項式の導関数

エルミートの多項式の導関数はエルミートの多項式になる:

$$\frac{d}{dx} H_n(x) = 2n H_{n-1}(x). \quad (9.38)$$

ただし, $n=0$ の場合は, H_{n-1} は定義されていないが, $H_0(x) = 1$ であるので, 導関数は 0 になる。今度は, 母関数の式 (9.36)

$$e^{x^2}e^{-(t-x)^2} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n$$

を x について微分する。左辺は微分の後, $e^{x^2}e^{-(t-x)^2}$ を母関数の式 (9.36) で置き直すと

$$\frac{d}{dx} e^{x^2}e^{-(t-x)^2} = [2x + 2(t-x)]e^{x^2}e^{-(t-x)^2} = 2s \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n = 2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^{n+1},$$

右辺は

$$\frac{d}{dx} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{dH_n(x)}{dx} \frac{1}{n!} t^n$$

になる。すなわち,

$$2 \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} t^{n+1} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{dH_n(x)}{dx} \frac{1}{n!} t^n$$

が成り立つ。 t^n の係数が両辺で等しいことから,

$$\frac{2H_{n-1}(x)}{(n-1)!} = \frac{dH_n(x)}{dx} \frac{1}{n!},$$

よって, (9.38) が得られる。

エルミート多項式の漸化式 (9.37) と導関数の式 (9.38) を用いると, エルミートの多項式 $H_n(x)$ が微分方程式 (9.35) の解になっていることが容易に確かめられる。漸化式 (9.37) で n を $n-1$ で置き換えた式も成り立つ

$$H_n(x) - 2xH_{n-1}(x) + 2(n-1)H_{n-2}(x) = 0.$$

ここで，導関数の式 (9.38) より

$$\begin{aligned} H_{n-1}(x) &= \frac{1}{2n} \frac{dH_n}{dx} \\ H_{n-2}(x) &= \frac{1}{2(n-1)} \frac{dH_{n-1}}{dx} = \frac{1}{2(n-1)} \frac{1}{2n} \frac{d^2 H_{n-1}}{dx^2}. \end{aligned}$$

これらを上のに代入すると，エルミート多項式が満たす微分方程式 (9.35) が得られる。

9.2.2 エルミート直交関数系

エルミート多項式は e^{-x^2} を重み関数として直交関数系をなす：

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} H_n(x) H_m(x) dx = \delta_{nm} \sqrt{\pi} 2^n n!. \quad (9.39)$$

直交性は次のように示すことができる。エルミート多項式の母関数より

$$e^{-x^2/2} e^{-x^2+2sx} = e^{-x^2/2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{H_n(x)}{n!} s^n, \quad e^{-x^2/2} e^{-x^2+2tx} = e^{-x^2/2} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{H_m(x)}{m!} t^m$$

であるが，両式を掛け合わせて x で積分する：

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2+2sx} e^{-x^2+2tx} e^{-x^2} dx = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{s^n t^m}{n! m!} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} H_n(x) H_m(x) dx$$

左辺の積分は

$$e^{2st} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-(x-s-t)^2} dx = e^{2st} \sqrt{\pi} = \sqrt{\pi} \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(2st)^\ell}{\ell!}$$

であるので，

$$\sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{s^n t^m}{n! m!} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} H_n(x) H_m(x) dx = \sqrt{\pi} \sum_{\ell=0}^{\infty} \frac{(2st)^\ell}{\ell!}$$

が成り立つ。この式の両辺の st のべきを比較すると，右辺の n と m が異なる $s^n m^m$ に相当する項が左辺にはない。従って，直交関係

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} H_n(x) H_m(x) dx = 0, \quad (n \neq m) \quad (9.40)$$

が得られる。 $n = m$ の項は

$$\sqrt{\pi} \frac{(2st)^n}{n!} = \frac{(st)^n}{(n!)^2} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} (H_n(x))^2 dx$$

であり，これより $n = m$ の場合の積分が得られる。